
URUCHAMIANIE, OBSŁUGA I PROGRAMOWANIE ROBOTÓW KUKA

ZAKRES SZKOLENIA

- 🔗 Bezpieczeństwo pracy przy i z robotem - procedury bezpiecznej pracy podczas programowania i pracy automatycznej.
- 🔗 Ogólna budowa robota (mechaniczna manipulatora, elektryczna układ sterowania).
- 🔗 Panel operatora (KCP). Budowa funkcje. Opcje dostępne w menu na poziomie operatora.
- 🔗 Archiwizacja programów
- 🔗 Poruszanie manipulatorem przy pomocy przycisków kierunku i za pomocą myszy 6D (układy współrzędnych, ruchy osiami manipulatora w trybie pracy ręcznej, wykonywanie programu).
- 🔗 Wyznaczanie układów współrzędnych (narzędzia i bazy)
- 🔗 Mastering robota za pomocą EMT i UHR
- 🔗 Programowanie ścieżki pracy robota – ruchy PTP, LIN i CIRC
- 🔗 Programowanie operacji logicznych.
- 🔗 Parametryzacja instrukcji ruchu.
- 🔗 Przegląd aplikacji robota.

- § Menu dostępne w trybie eksperta.
- § Programowanie pozycji w instrukcjach aplikacyjnych.
- § Dodatkowe instrukcje dostępne z komendami ruchu.
- § Zmienne systemowe i użytkownika.
- § Programowanie wybranych instrukcji logicznych.
- § Poprawianie instrukcji logicznych.
- § Opis dostępnych instrukcji programowania oraz podstawowych struktur.
- § Programowanie pętli, warunków logicznych, sterowanie przebiegiem programu.
- § Programowanie przyrostowe.
- § Analiza struktury i działania programów wykonawczych. Wyjaśnienie schematu działania programu. Konfiguracja robota do pracy automatycznej w trybie AutoEXT - program główny i współpracujących z nim podprogramów.
- § Wykonywanie programu w trybie pracy ręcznej i automatycznej AUT.
- § Programowanie własnych dialogów programowych.